

## complexité et non-déterminisme

soit  $N$  NMT qui s'arrête toujours sur tout run

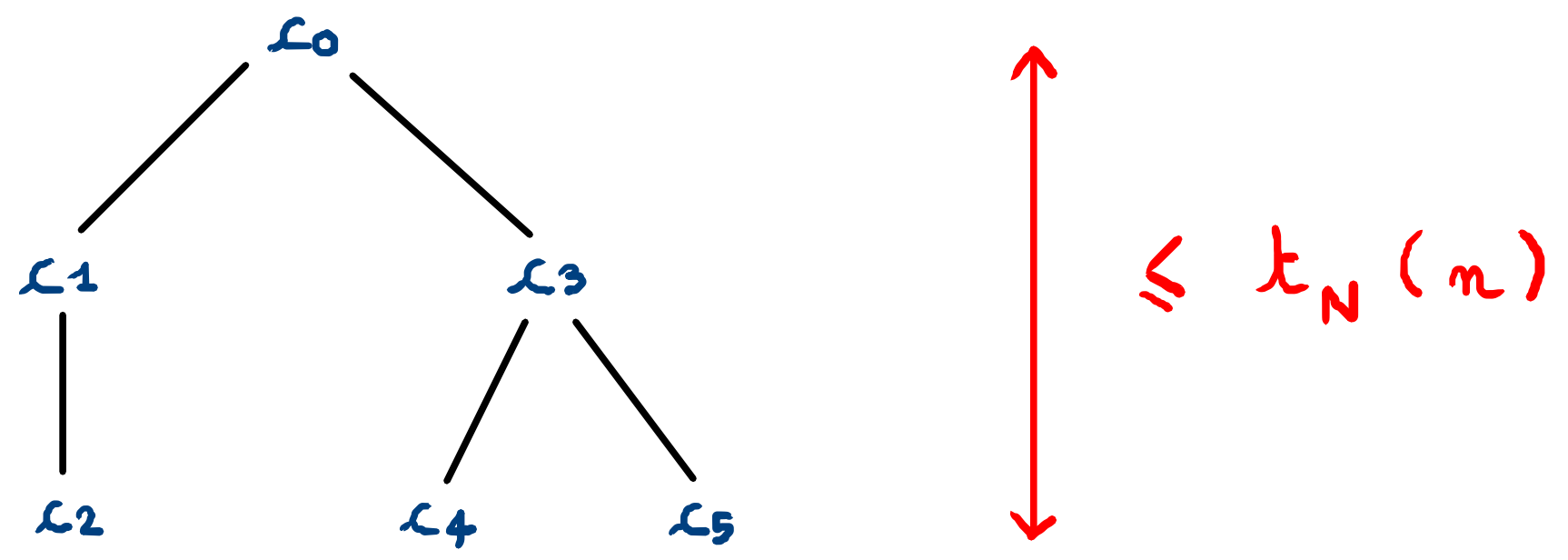
la complexité  $t_N$  de  $N$  est une fonction sur

$\mathbb{N}$  tq  $t_N(m)$  est le plus petit entier tq

$N(x)$  s'arrête en moins de  $t_N(m)$  étapes

sur tout run sur toute entrée  $x$  de taille  $\leq m$

notons alors que la profondeur de l'arbre d'exécution sur toute entrée  $x$  de taille  $\leq m$  est alors  $\leq t_N(m)$



## classes de complexité

soit  $N$  NMT à  $k$  rubans

si  $t_N = O(f)$  alors on écrit

$$L(N) \in \text{NTIME}_k(f)$$

$$\text{on note } \text{NTIME}_*(f) = \bigcup_{k \geq 1} \text{NTIME}_k(f)$$

classe des langages reconnaissables en temps

non-déterministe  $f$

# propriétés

clairement :

$$\text{DTIME}_k(\beta) \subseteq \text{NTIME}_k(\beta)$$

de plus, si  $N \in \text{NTIME}_k(\beta)$ , alors  $\exists M \in \text{DTIME}_k(2^{O(\beta)})$  tel que  $M \sim N$ .

semi-équivalence

notons que le nombre maximal de transitions possibles depuis une configuration est borné  $\leq a$

car  $\delta$  est finie

donc arbre d'exécution d'arité  $\leq a$  et de

profondeur  $\leq t_N(n)$

$\Rightarrow$  moins de  $a^{t_N(n)}$  noeuds

$$= a^{O(f(n))}$$

d'où une simulation déterministe exponentielle

## la NMT universelle

il existe  $\mathcal{U}'$  NMT à 3 rubans telle que pour

toute NMT  $N$  et entrée  $x$ ,

$$\mathcal{U}' (\langle N \rangle \# x) \sim N(x)$$

de plus il faut  $\mathcal{O}(|\langle N \rangle| \cdot m)$  étapes pour

simuler  $m$  étapes de  $N$ .

idée  $U'$  a 3 rubans

1) entrée  $\langle N \rangle \# x$

2) état simulé de  $N$

3) ruban de travail de  $N$

comment exécuter la simulation ?

. copier  $x$  sur 3)

$q_0 = 0$  2)

. simuler  $N$  en lisant 2), 3) puis

en cherchant dans  $\langle N \rangle$  sur 1)

de manière non-déterministe une transition

applicable



remarque : cette recherche doit terminer donc après  
avoir tout lu, si l'on a rien choisi, on prend  
la dernière règle applicable lue.

## classes connues

temps polynomial non-déterministe

$$NP = NPTIME = \bigcup_{k \geq 1} NTIME_* (n \rightarrow n^k)$$

temps exponentiel non-déterministe

$$NEXP = NEXPTIME = \bigcup_{k \geq 1} NTIME_* (n \rightarrow 2^{n^k})$$

évidemment,  $P \subseteq NP$  et  $EXP \subseteq NEXP$

## exemples

SAT =  $\{ \varphi \mid \text{formule booléenne satisfiable} \} \in \text{NP}$

- quel encodage pour la formule ?

par exemple en notation polonaise

- s'il y a  $k \leq |\varphi|$  variables ?

générer  $k$  valuations, ie écrire de manière non déterministe un mot binaire de longueur  $k$

- tester la valuation pour si elle satisfait  $\varphi$

en temps polynomial

TSP =  $\{ G, w \mid G \text{ graphe pondéré}$

admettant un chemin hamiltonien de  
chaque sommet visité une fois exactement  
poids  $\leq w$  }

$\in$  NP en devinant puis testant un chemin

propriétés

$NP \subseteq NEXP$

stricte ?

$NP \subseteq EXP$  par la propriété prouvée plus tôt

$NP$  et  $NEXP$  sont stables par  $\cup$   $\cap$

trivial car on parle de NMTs qui terminent toujours  
pas besoin d'entrelacement

on ne sait en revanche pas pour  $\epsilon$

on note donc  $coX$  la classe telle que

$L \in coX$  ssi  $\bar{L} \in X$

ANTILOGY = {  $\varphi$  | formule booléenne  
toujours fausse }

$\in coNP$

c'est le complémentaire de  $SAT \in NP$

# théorème de hiérarchie non-déterministe en temps

soient  $f$  et  $g$  constructibles en temps  $t_g$

$$(n \rightarrow f(n+1)) = o(g)$$

alors

$$\text{NTIME}_* (f) \subset_{\text{stricte}} \text{NTIME}_* (g)$$

conséquence

NP  $\subset$  NEXP

stricte

considérer  $f(n) = 2^n$

$g(n) = 2^{3n}$

on a

NTIME<sub>\*</sub>( $f$ )  $\subset$  NTIME<sub>\*</sub>( $g$ )

NP  $\subset$

$\subset$  NEXP



# théorème de certification

$L \in NP$

(i)

ssi

$\exists L' \in P$  sur un alphabet  $\Sigma'$  et un polynôme

$\pi$  tels que

$x \in L \iff \exists y \in \Sigma'^{\leq \pi(|x|)}$  dit certificat (ii)

$x \# y \in L'$

(ii)  $\Rightarrow$  (i)

soit  $M$  acceptant  $L'$  en temps  $P$

considérer  $N$  qui :

- calcule  $\pi(|x|)$  P
- donne un mot  $y$  de taille  $\leq \pi(|x|)$  NP
- simule  $M$  sur  $x \# y$  P

$N$  accepte  $L$  en temps NP

(i)  $\Rightarrow$  (ii)

soit  $N$  acceptant  $L$  en temps  $NP$

idée :  $\Sigma' = \delta$

$y$  est la suite de transitions d'un run de  $N$  sur  $x$

(de taille  $P$ ),  $\pi = t_N$

soit  $M$  qui sur l'entrée  $x \# y$  simule le run  $y$

de  $N$  sur  $x$

$L' = \mathcal{L}(M) \in P$  et contient

on peut dire que les problèmes NP ont des solutions compactes et faciles (polynomiales) à vérifier mais difficiles à trouver

problèmes

SAT

TSP

CLIQUE

certificats

une valuation

un chemin hamiltonien

une clique

## effondrement de la hiérarchie

on a  $P \subseteq NP \subseteq EXP \subseteq NEXP$

et  $P \neq EXP$   
 $NP \neq NEXP$

si  $P = NP$  alors  $EXP = NEXP$

en utilisant le padding theorem  $\S$  TD 4

de plus  $NP = coNP$